



## **Pseudocodice**

By Sanjay and Arvind Seshan



# **LEZIONI PER PRINCIPIANTI**

# OBIETTIVI DELLA LEZIONE

- 1. Imparare cosa fa lo pseudocodice**
- 2. Imparare perchè usi lo pseudocodice**
- 3. Imparare a scrivere lo pseudocodice per un'azione comune**
- 4. Imparare come pianificare i programmi per la FIRST Lego League**

# **COSA È LO PSEUDOCODICE?**

- **I robot seguono le indicazioni che le persone danno loro. Hanno bisogno di istruzioni dettagliate, passo-passo per completare un compito.**
- **Si tratta di un insieme di note dettagliate che il programmatore può utilizzare per scrivere il codice quando sono pronte.**
- **Non è scritto in un particolare linguaggio di programmazione. Lo pseudocodice può essere in parte in lingua ed in parte in codice.**
- **Lo pseudocodice permette al programmatore di comunicare il suo piano con gli altri**
- **Lo pseudocodice è abbastanza dettagliato da creare il codice finale**

# PERCHÈ LO PSEUDOCODICE È IMPORTANTE?

- **Un ottimo modo per imparare l'importanza di un buon pseudocodice è quello di provare a scrivere le istruzioni per fare qualcosa di semplice:**
  - Come fare un sandwich, come decorare una torta, come piantare un seme, ecc.
  - Gli studenti dovrebbero scrivere le istruzioni e l'insegnante dovrebbe eseguirle.
  - Poi confrontare i risultati.
- **Alcuni esempi di risposte degli studenti per un sandwich col burro di arachidi e marmellata:**
  - Lo studente 1 ha scritto: "Metti il burro di arachidi sul pane". Allora il professore ha messo l'intero barattolo di burro d'arachidi sulle fette di pane.
  - Lo studente 2 ha scritto: "Prendi il pane e spalma il burro di arachidi su di esso". Allora il professore ha spalmato il burro di arachidi sul panino.
  - Lo studente 3 ha scritto: "Prendi 2 fette di pane e spalma il burro d'arachidi e la marmellata su di esso". Allora, il prof. ha spalmato burro d'arachidi e marmellata su tutt'e due le facce delle fette di pane.
- **Comunicare bene le istruzioni è molto importante! 😊**

# SOLUZIONE DELLO PSEUDOCODICE DEL SANDWICH

- Prendi esattamente due pezzi di pane.
- Prendi un pezzo di pane che non sia coperto di burro di arachidi su nessuna delle due parti ed usa un coltello per spalmare il burro di arachidi su una sola delle due parti
- Prendi un secondo pezzo di pane che non sia coperto di marmellata su nessuna delle due parti e usa un coltello per spalmare la marmellata su una sola delle sue parti
- Metti la parte del secondo pezzo di pane spalmata di contro la parte del primo pezzo di pane spalmata di burro di arachidi.
- Metti i pezzi di pane uniti su di un piatto



# **SCRIVERE UNO PSEUDOCODICE PER UN ROBOT**

**1) Scrivi lo scopo del programma. Cosa deve fare il robot?**

**2) Pensa a come il robot deve ottenere lo scopo. Quali sono i passi esatti?**

**3) Scrivi ogni passo che il robot deve esattamente compiere. Inizia dal primo e continua fino alla fine.**

**4) Assicurati di annotare se il robot deve ripetere un compito.**

**5) Il robot deve continuare a fare questo compito sempre o deve finire?**

# ESEMPIO DI UNO PSEUDOCODICE PER UN COMPITO

**Scopo:** Il robot deve girare una volta intorno ad una scatola quadrata. Si inizia alla linea e si affaccia a nord. Finirà sulla linea rivolta a nord.

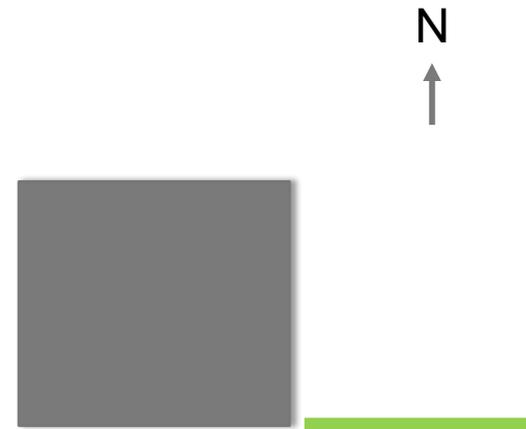
**Step 1:** Vai avanti di 10 pollici

**Step 2:** Gira a sinistra di 90°

**Step 3:** Ripeti I passi 1 and 2 altre tre volte

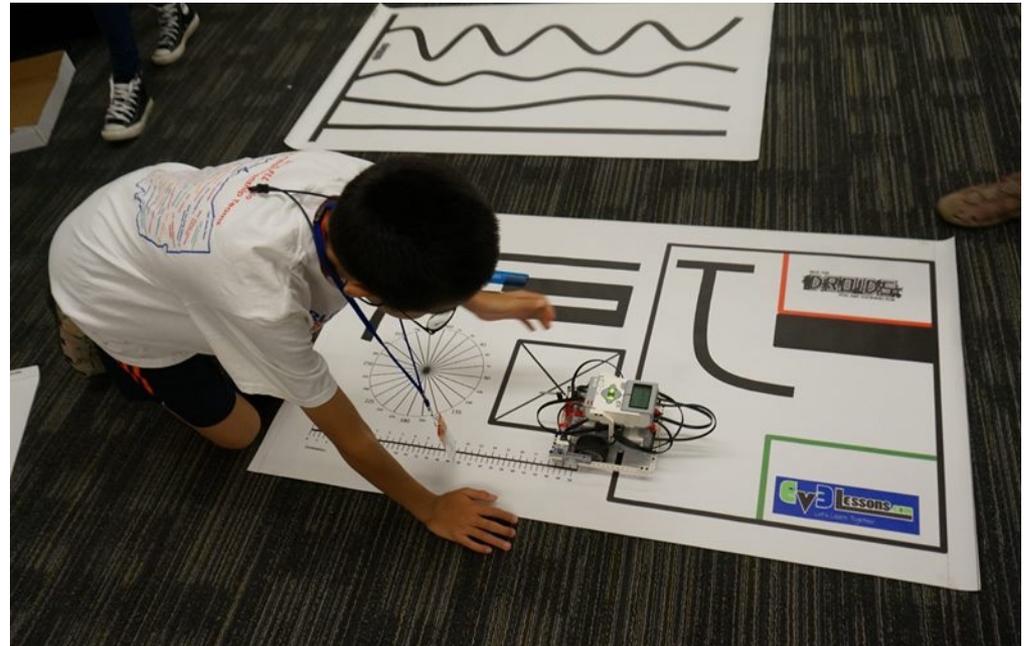
È possibile scrivere questo pseudocodice su un pezzo di carta o anche in un blocco di commenti all'interno del codice EV3-G.

Utilizzare lo pseudocodice per programmare la soluzione

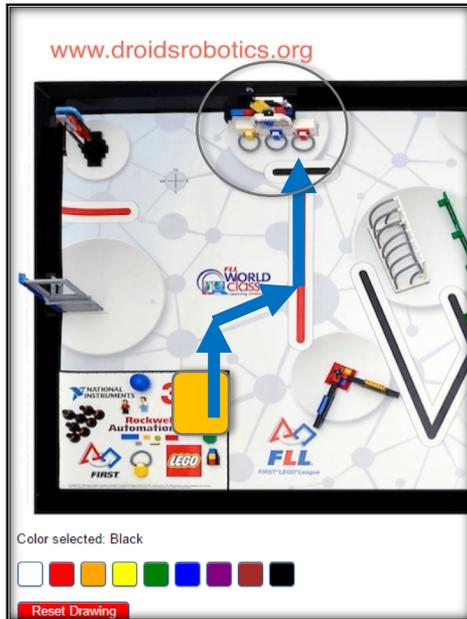


# PSEUDOCODICE PER UNA SERIE DI MISSIONI

- Avete una serie di missioni da far completare al vostro robot, e pianificarle prima può essere di grande aiuto.
- Potete disegnare i percorsi che il vostro robot deve seguire e poi scrivere le istruzioni per esso passo per passo



# ESEMPIO DI PIANIFICAZIONE DI UN PERCORSO PER FLL



Entrambe queste risorse sono disponibili su [EV3Lessons.com](http://EV3Lessons.com)



## MISSION PLANNING WORKSHEET

SAMPLE:

Run Information: Mega-Awesome Run: Airplane and Tsunami

	Setup/Action	Direction/Motion	Amount	Other Settings
1	Robot in base, Facing W, touching S wall, attachment STICK			
2	Move to Airplane	Move Forward	10 inches	50 power
3	Trigger Airplane	Use Motor A	30 degrees	50 power
4	Turn towards Tsunami	Turn Left	90 degrees	25 power
5	Straighten out	Back into S. Wall	1 second	50 power
6	Move to Tsunami	Move Forward	10 inches	80 power
7	Trigger Tsunami	Use Motor A	50 degrees	20 power
8	Turn towards Base	Turn Right	45 degrees	50 power
9	Return to Base	Move Backwards	15 inches	100 power
10	Remove stick, realign in base facing N, against E wall, add attachment (CAGE)			

# CREDITS

Questo tutorial è stato creato da Sanjay Seshan e Arvind Seshan

Altre lezioni e risorse sono disponibili nel sito

[www.ev3lessons.com](http://www.ev3lessons.com)

Tradotto da Giuseppe Comis



Questo lavoro è soggetto a [Creative Commons Attribution-NonCommercial-ShareAlike 4.0 International License](https://creativecommons.org/licenses/by-nc-sa/4.0/).