



Sfide finali

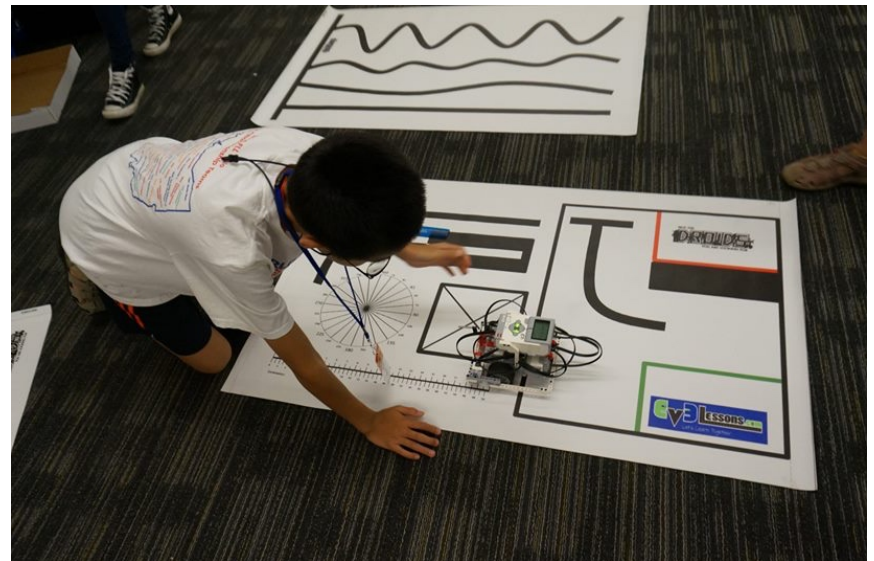
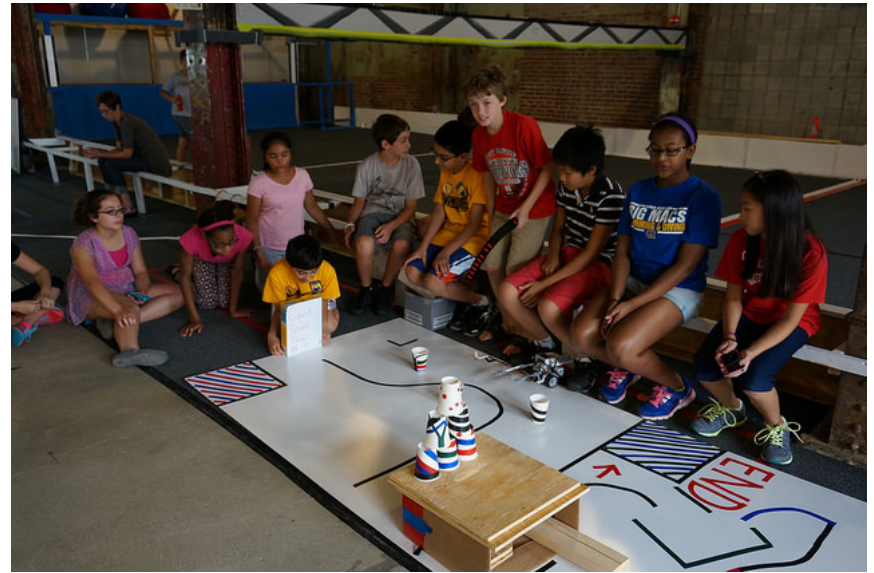
By Sanjay and Arvind Seshan



LEZIONI PER PRINCIPIANTI

ISTRUZIONI PER GLI INSEGNANTI

- Potete realizzare qualsiasi sfida vogliate usando nastro isolante colorato su una lavagna bianca. Potete anche usare dei grandi fogli di carta bianchi da stendere su un pavimento duro.
- Notate che il nastro isolante colorato ha colori che **NON CORRISPONDONO** a quelli standard della LEGO. Per cui i vostri sensori potrebbero avere problemi nel riconoscimento.
- Potete anche utilizzare i campi dei precedenti edizioni della FLL. Si possono trovare su eBay o chiedendo a squadre che hanno partecipato.

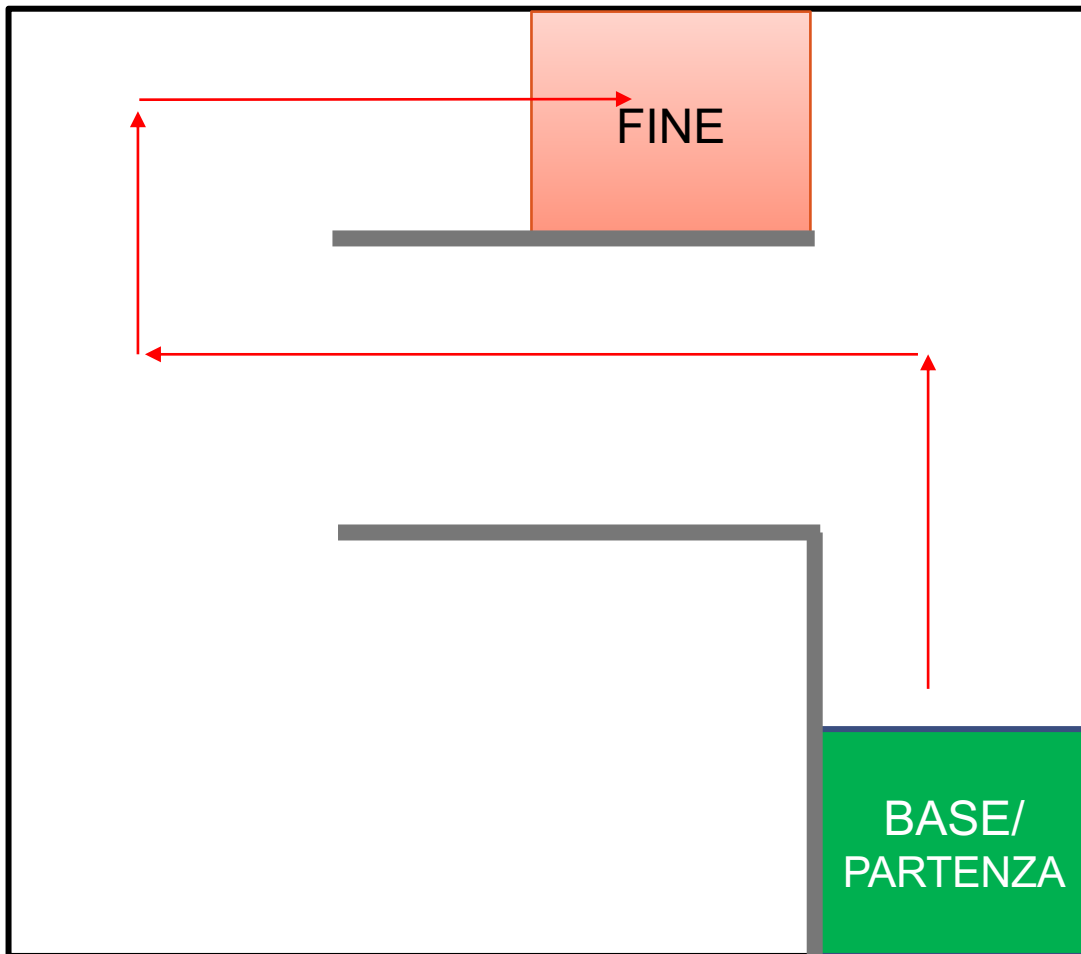


LE SFIDE IN QUESTA LEZIONE

- Le slide seguenti contengono alcune sfide che sono incorporate nelle lezioni per principianti.
- Le soluzioni non sono fornite. Gli studenti dovranno usare tutto ciò che hanno imparato nelle lezioni per principianti.
- L'immagine a destra mostra percorsi di allenamento realizzati da EV3Lessons.com.

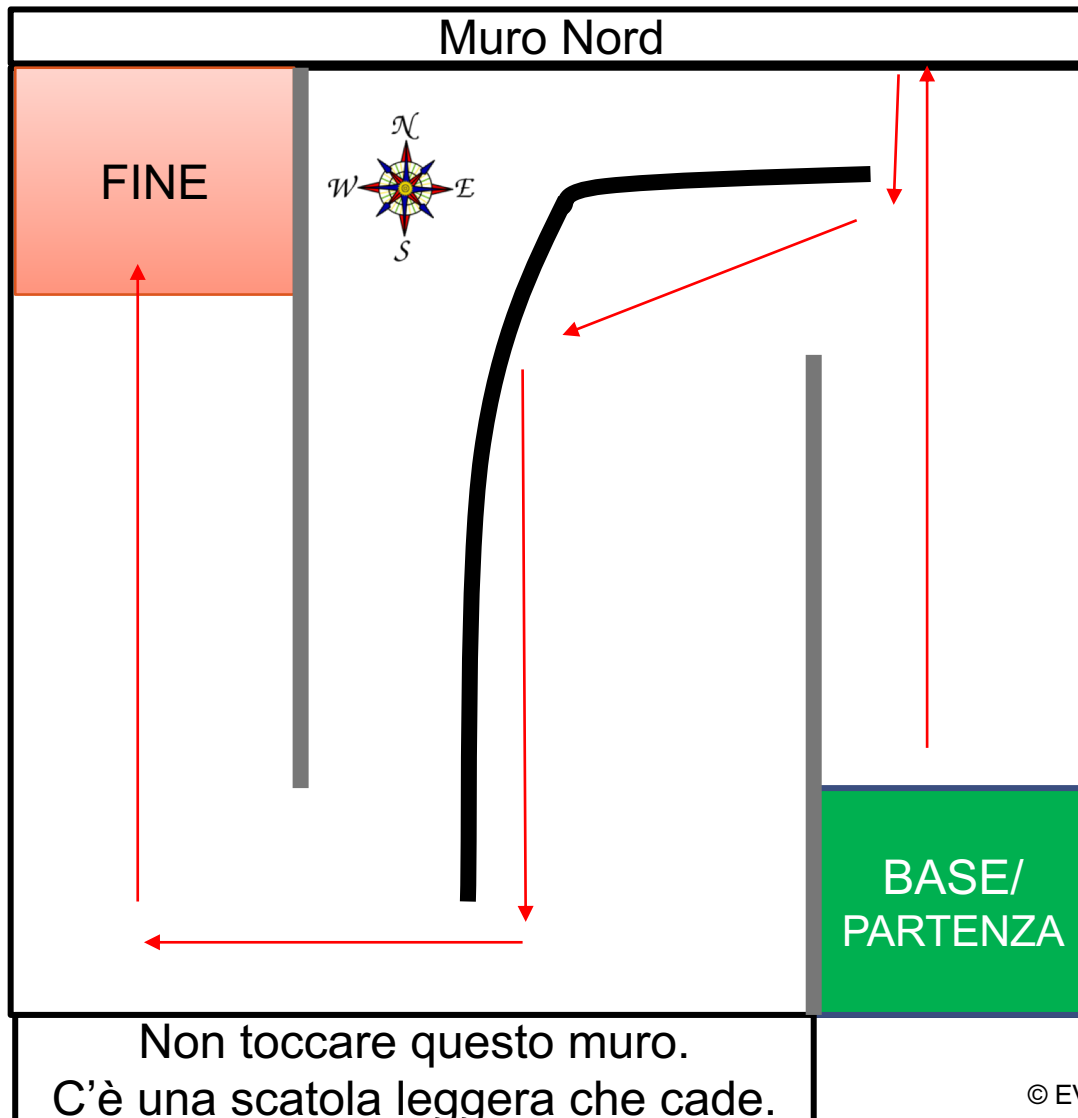


LABIRINTO 1: ALLENAMENTO AD ANDARE DRITTO E POI GIRARE



- 1) Esci dalla base
- 2) Gira a sinistra nel passaggio
- 3) Gira a destra
- 4) Gira a destra e posizionati con la fronte verso la FINE

LABIRINTO 2: ALLENAMENTO ALL'USO DEL SENSORE AL TOCCO



- 1) Esci dalla base
- 2) Vai verso il muro nord e **toccalo**.
- 3) Torna indietro e naviga fino al passaggio
- 4) Vai verso "non toccare questo muro". **Non toccarlo**.
- 5) Gira e vai verso il muro ovest.
- 6) Gira e vai con la fronte verso la fine!

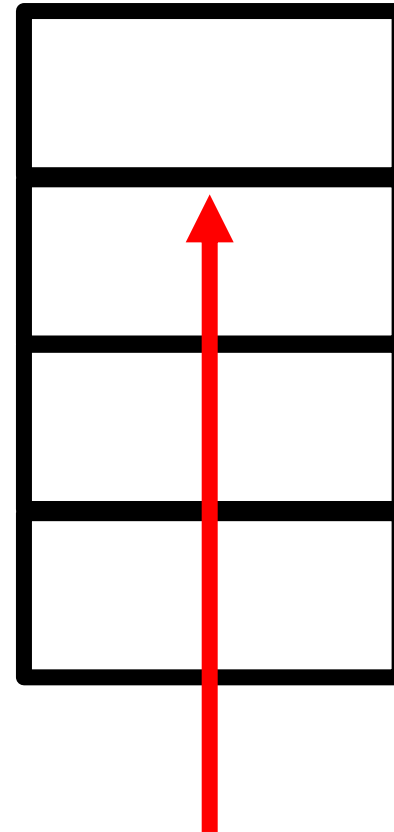
USA I SENSORI 2-3!

FERMATI ALLA LINEA

Programma il tuo robot per andare avanti e fermarsi esattamente alla terza linea.

Devi usare un loop ed un sensore!

Quale sensore userai?



CREDITS

Questo tutorial è stato creato da Sanjay Seshan e Arvind Seshan

Altre lezioni e risorse sono disponibili nel sito

www.ev3lessons.com

Tradotto da Giuseppe Comis



Questo lavoro è soggetto a [Creative Commons Attribution-NonCommercial-ShareAlike 4.0 International License](https://creativecommons.org/licenses/by-nc-sa/4.0/).